

ادامه فروسوی پایدار داده‌های میدان پتانسیل با استفاده از منظم‌سازی تیخونوف برای تخمین عمق توده‌های معدنی

کمال علمدار

استادیار، دانشکده مهندسی معدن و متالورژی، دانشگاه یزد، یزد، ایران

(تاریخ دریافت: ۱۳۹۳/۰۸/۰۴، تاریخ پذیرش: ۱۳۹۴/۱۱/۲۰)

چکیده

ادامه فروسوی داده‌های میدان پتانسیل به عنوان ابزاری کارآمد در تفسیر و پردازش داده‌های ژئوفیزیکی مورد استفاده قرار می‌گیرد. مشکل استفاده از این روش، ناپایدار بودن نتایج آن است. از لحاظ اصول نظری، گسترش داده‌های میدان پتانسیل (به سوی بالا یا پایین) باید در نواحی بدون حضور توده انجام گیرد. در مورد ادامه فراسو، این اصل مهم رعایت می‌شود، اما در مورد ادامه فروسو گسترش داده‌ها به طرف منبع زیرسطحی باعث نقض اصل نظری و ناپایدار شدن نتایج می‌شود. برای حل این مشکل راهکارهای مختلفی توسط پژوهشگران ارائه شده است. منظم‌سازی تیخونوف یکی از این راهکارها است که در آن بر پایه راه حل کمینه‌سازی، صافی پایین‌گذری در حوزه طیف فوریه طراحی می‌شود که موجب پایدارسازی نتایج ادامه فروسو خواهد شد. در این مقاله انتخاب مقدار بهینه پارامتر منظم‌سازی α با استفاده از تشکیل هنج (\mathcal{L}) مقادیر ادامه فروسو انجام می‌گیرد. در این رابطه نقطه کمینه نسبی هنج L_p به عنوان محلی برای انتخاب پارامتر α در نظر گرفته می‌شود. در این مقاله روش ارائه شده، روی داده‌های میدان پتانسیل مصنوعی در حالت‌های دوبعدی و سه‌بعدی به کار برد شده است. نتایج نشان می‌دهند که هنگامی که عمق ادامه فروسو به عمق قرارگیری سطحی ترین توده نزدیک می‌شود، نقطه کمینه نسبی هنج L_p به تدریج از بین می‌رود. لذا از این روش می‌توان به عنوان معیاری برای تخمین عمق سطحی ترین توده نیز استفاده کرد. همچنین این روش روی داده‌های مغناطیسی چهارگوش زمین‌شناسی استان یزد و داده‌های بی‌هنگاری بوگ معدن سنگ آهن شواز در استان یزد به کار برد شده است. در این بررسی از کد برنامه‌نویسی به زبان متلب به نام REGCONT استفاده شده است.

واژه‌های کلیدی: میدان پتانسیل، ادامه فراسو، ادامه فروسو، منظم‌سازی تیخونوف، پارامتر منظم‌سازی، نرم تابع، چهارگوش زمین‌شناسی یزد، معدن سنگ آهن شواز

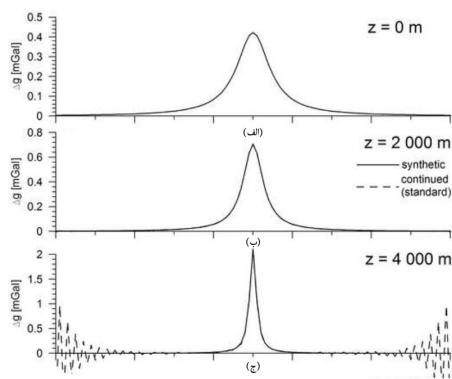
۱ مقدمه

۱۹۴۸؛ پیترز، ۱۹۴۹؛ بلیکلی، ۱۹۹۶). مرور جامعی از این روش را رُی (۲۰۰۸) ارائه داده است. او دو هدف اصلی برای ادامه فروسو معرفی کرده است: الف) بررسی ویژگی‌های میدان گسترش یافته، به عبارت دیگر مقایسه آن با میدان اندازه‌گیری شده و ب) تخمین فضاهای هماهنگ خالی از توده که در آنها انجام فروسو امکان‌پذیر است. هدف دوم درواقع برآورد عمق سطحی‌ترین منبع زیرسطحی است.

از دیدگاه نظریه میدان پتانسیل، عملگر ادامه فراسو تبدیل پایداری است و می‌تواند در هر ارتفاع دور از توده و در نواحی خالی از حضور توده انجام شود. در حوزه طیف فوریه ادامه فراسو صافی پایین‌گذر است. اما مشکل در مورد ادامه فروسو است که عملگر ناپایداری است (پارکر، ۱۹۷۷). پژوهشگران مختلفی با استفاده از نظریه میدان پتانسیل ثابت کردند که یک تابع میدان پتانسیل تنها تا عمق نزدیک‌ترین توده مولد (بالاترین لبه) می‌تواند ادامه فروسو شود (بارانو، ۱۹۷۵). با این حال، ادامه فروسوی توابع میدان پتانسیل گستته که با یک سری از توابع معتماد (سری فوریه) تقریب زده می‌شوند به طور عددی تا هر عمق دلخواهی حتی اعماق بیشتر از فوارگیری سطحی‌ترین توده امکان‌پذیر است (فدي و فلوریو، ۲۰۰۲). شکل ۱-الف پاسخ گرانی مدل استوانه قائم را در عمق ۵ کیلومتری سطح زمین نشان می‌دهد. اختلاف چگالی مدل با اطراف ۱ گرم بر سانتیمتر مکعب فرض شده است. داده‌های قسمت الف در سطح زمین ($z = 0$) تولیده شده‌اند. در شکل ۱-ب داده‌های قسمت الف تا ارتفاع ۲۰۰۰ متری ادامه فراسو شده‌اند. در مورد توده‌های متزווی بعضی پژوهشگران ناحیه ادامه فروسو را ناحیه شبه‌هماهنگ نامیده‌اند (فدي و فلوریو، ۲۰۱۱). البته باید به این واقعیت توجه داشت که این میدان ادامه فروسو شده ناپایدار و بدشکل است. به عبارت دیگر این میدان گسترش یافته را نمی‌توان به میدان واقعی که از

تبدیلات داده‌های میدان پتانسیل، بهخصوص در مورد داده‌های گرانی‌سنجدی و مغناطیس‌سنجدی، نقش مهمی در خلال تفسیر و پردازش آنها ایفا می‌کند. به دلیل خاصیت هماهنگ یا هارمونیک منتج از معادله لاپلاس، این قابلیت ویژه وجود دارد که عملگر تحلیلی برای گسترش داده‌های میدان پتانسیل (به طرف بالا یا به پایین) در نواحی بدون حضور توده توسعه داده شود. هنگامی که داده‌ها به سمت نواحی دور از منابع مولد بی‌亨جاري گسترش داده می‌شوند، این عملگر ادامه فراسو و گسترش داده‌ها در جهت مخالف (به سمت منابع) ادامه فروسو نام دارد. همان‌طور که بیان شد قابلیت گسترش داده‌های پتانسیل با فرض نواحی بدون حضور توده صادق است. به عبارت دیگر، گسترش داده‌ها به نواحی خالی از توده محدود می‌شود. عملگر ادامه فراسو این فرض مهم را نقض نمی‌کند اما در عملگر ادامه فروسو چون جهت گسترش داده‌ها به سمت نواحی نزدیک به توده است، فرض فوق نقض خواهد شد. لذا در عمل ادامه فروسو مشکل‌ساز است. عملگر ادامه فروسو، مستقل از جهت محور قائم دستگاه مختصات است. گسترش تحلیلی داده‌های میدان پتانسیل دارای کاربردهای مختلفی است، مانند مقایسه بین داده‌های پیمایش‌های زمینی با داده‌های هوایی که در سطوح مختلف اندازه‌گیری شده‌اند. در تفسیر داده‌های میدان پتانسیل، ادامه فراسو برای برگسته کردن مؤلفه‌های ناحیه‌ای داده‌های برداشت شده از طریق متوقف کردن اثر توده‌های سطحی مورد استفاده قرار می‌گیرد. در مقابل، عملگر ادامه فروسو با تعیین بی‌亨جاري باقیمانده یا محلی سبب شناسایی توده‌های کم عمق و سطحی تر خواهد شد. خصوصیات ریاضی مربوط به مسائل گسترش تحلیلی داده‌های پتانسیل در حوزه مکان یا بسامد توسط پژوهشگران زیادی گزارش شده است (لوجن، ۱۹۳۶؛ تسوبوی و فوشیبا، ۱۹۳۷؛ هیوز، ۱۹۴۲؛ بولارد و کوپر،

پردازش داده‌های میدان پتانسیل توسط پژوهشگران مختلفی انجام شده است (عبدی و همکاران، ۲۰۱۳a، پاستکا و همکاران، ۲۰۱۲).



شکل ۱. بیان کارایی و مشکل روش ادامه فروسو در پردازش داده‌های گرانیستجی. (الف) پاسخ گرانی مدل استوانه قائم در عمق ۵۰۰۰ متری. (ب) ادامه فروسو داده‌ها در عمق ۲۰۰۰ متری. در این شکل بی‌هنچاری باقیمانده ناشی از استوانه بر جسته‌تر شده است. (ج) بر جستگی نویه و ناپایداری نتایج ادامه فروسو در عمق ۴۰۰۰ متری (عمقی کمتر از عمق واقعی توده زیرسطحی).

مسئله بدوضع در ژئوفیزیک مسئله‌ای است که حل آن یکتا نیست. از طرف دیگر وجود پاسخ برای مسئله، یکتاپایی پاسخ و پایدار بودن آن از شرایط لازم برای خوش وضع بودن یک مسئله وارون است. عدم برقراری یکی از شرط‌های فوق باعث بدوضع شدن مسئله می‌شود. تیخونوف و آرسنین (۱۹۷۷) ضمن بررسی اصول حل مسائل بدوضع یک روش منظم‌سازی برای حل مسائل وارون پیشنهاد کردند. این روش برای حل اکثر مسائل ژئوفیزیکی به کار گرفته شده است (رودی و مکی، ۲۰۰۱؛ ساساکی، ۲۰۰۴؛ لی و همکاران، ۲۰۰۹). در این مقاله برای بهبود کارایی ادامه فروسو و پایدارسازی نتایج آن از روش تیخونوف و همکاران (۱۹۶۸) که بر اساس تعاریف منظم‌سازی استفاده می‌شود (پاستکا و همکاران، ۲۰۱۲). اولین تلاش برای تخمین عمق با استفاده از این روش منظم‌سازی را گلاسکو و همکاران (۱۹۷۰) ارائه دادند. در این مقاله این روش بر روی داده‌های مصنوعی و

توده زیرسطحی ناشی شده نسبت داد. چنین میدانی به دلیل نوسانات شدید آشفته است (پیترز، ۱۹۴۹). در متون روسی از این پدیده معمولاً با اصطلاح "فروپاشی break-up of" یا "فروشکست میدان (Disintegration of the field)" یاد می‌شود (مادرتسوا و سلو، ۱۹۹۰). نکه جالب این است که این نوسانات بر هم زننده (آشفته کننده) به دلیل وقوع اثر الایاسینگ (دگرگنامی) دقیقاً دارای طول موج نایکوئیست مربوط به سیگنال گستته گسترش یافته هستند (نبیقیان، ۱۹۷۴؛ بزرگین، ۱۹۸۸).

جدای از مسئله کلی ناپایداری ادامه فروسو، مسئله اصلی در مورد این تبدیل این است که پدیده آشفتگی و ناپایداری حتی در اعماقی کمتر از عمق واقعی سطحی‌ترین توده نیز اتفاق می‌افتد (شکل ۱-ج). دلیل اصلی این پدیده را می‌توان نویه‌های سطحی و همچنین اثر گیبس در لبه‌های پنجه داده‌ها (مریبوط به تبدیل فوریه گستته) دانست. این مشکل از اینجا ناشی می‌شود که ادامه فروسو از لحاظ خصوصیات طیفی همانند صافی بالاگذر است و به این ترتیب هر نویه و یا اثر گیبس با دامنه کوتاه در محل ناپیوستگی یا لبه‌ها بر جسته می‌شود. برخی پژوهشگران (برای مثال کو و همکاران، ۱۹۷۱) در بررسی‌های خود دریافت‌هایاند که روش‌های کلاسیک قویاً به فاصله نمونه‌برداری تابع اصلی وابسته هستند. چنین روش‌هایی تنها تا عمق‌های بسیار کم برابر با مضربی از فاصله نمونه‌برداری (از ۲ تا ۱۰) قادر به ادامه فروسو هستند (زو و همکاران، ۲۰۰۷). روش‌های مختلفی برای غلبه بر این نوع از ناپایداری در خلال ادامه فروسو ارائه گردیده است (برزکین و بوکتاو، ۱۹۶۵؛ پالوسکی، ۱۹۹۵؛ فلوریو، ۲۰۰۲؛ ترومپت و همکاران، ۲۰۰۳؛ کوپر، ۲۰۰۴؛ عابدی و همکاران، ۲۰۱۴). همان‌طور که اشاره شد استفاده از روش ادامه فروسو با دو هدف کلی پردازش داده‌ها و تعیین بی‌هنچاری و همچنین تخمین کمی عمق توده انجام می‌گیرد. استفاده از روش ادامه فروسو برای

فوریه به صورت زیر نتیجه می‌شود (پاستکا و همکاران، ۲۰۱۲):

$$F\{U_h(x)\} = \tilde{U}(u) = \frac{1}{1 + \alpha u^2 e^{h|u|}} e^{h|u|} \tilde{U}_0(u), \quad (1)$$

که $\{\}$ نماد تبدیل فوریه، $U_h(x)$ تابع گسترش یافته و منظم شده (پایدار شده) در حوزه مکان، (u) \tilde{U}_h تبدیل فوریه (x) ، $U_0(x)$ تابع اصلی (برداشت شده)، $\tilde{U}_0(u)$ تبدیل فوریه تابع (x) ، U_0 طول موج، h عمق ادامه فروسو و α پارامتر منظم‌سازی (در اینجا پارامتر صافی پایین‌گذر) است. بدیهی است که رابطه (۱) از دو قسمت تشکیل شده است: قسمت اول مربوط به ادامه فروسو که به صورت $e^{h|u|}$ نوشته می‌شود؛ قسمت دوم مربوط به صافی پایین‌گذر با عبارت $\frac{1}{1 + \alpha u^2 e^{h|u|}}$ است. در این عبارت توان دوم طول موج (u^2) و همچنین تابع نمایی $e^{h|u|}$ (ادامه فراسو) در مخرج، کار هموارسازی نتایج ادامه فروسو را برعهده دارند. در ضمن، پارامتر α نیز بر هر دو آنها تأثیر می‌گذارد (در هر دو آنها ضرب می‌شود). برای هر فرآیند ادامه فروسو در مورد یک تابع خاص با استفاده از این فن باید مقدار بهینه پارامتر α انتخاب شود. ذکر این نکته ضروری است که راه حل‌های ناشی از روش منظم‌سازی حالت ناگریب دارند (سای و همکاران، ۲۰۰۴). اما از کاربرد این روش روی داده‌های مصنوعی در حالت‌های مختلف ثابت می‌شود که در مورد فرایند ادامه فروسو این پدیده حداقل است. در این مقاله به طور مشابه برای ادامه فروسوی یک تابع دوی بعدی مانند $(y, U_0(x, y))$ تا عمق h رابطه زیر پیشنهاد می‌شود (پاستکا و همکاران، ۲۰۱۲):

$$F\{U_h(x, y)\} = \tilde{U}(u, v) = \frac{1}{1 + \alpha(u^2 + v^2) e^{h\sqrt{u^2 + v^2}}} e^{h\sqrt{u^2 + v^2}} \tilde{U}_0(u, v), \quad (2)$$

واقعی مختلف به کار برد و نشان داده می‌شود که نتایج این روش بسیار پایدار و صحیح است. همچنین در کنار ارزیابی داده‌های میدان گسترش یافته، می‌توان از نتایج آن برای تخمین عمق اولین توده زیرسطحی استفاده کرد. هدف اصلی این مقاله استفاده از ادامه فروسو برای تخمین عمق توده‌های معدنی مولد بی‌هنجری مغناطیسی است. این روش روی داده‌های گرانی و مغناطیسی مناطق مختلف ایران به کار برد شده و نتایج تخمین عمق این روش توسط خواری‌های اکتشافی اعتبارسنجی خواهد شد. در این مقاله از کد متلب REGCONT توسعه داده شده توسط پاستکا و همکاران (۲۰۱۲) استفاده شده است. این برنامه طوری تغییر داده شده است که امکان مقایسه نتایج با روش تخمین عمق تحلیل طیف انرژی نیز فراهم شود.

۲ استفاده از منظم‌سازی تیخونوف در ادامه فروسو

تاکنون درباره مشکل ناپایداری نتایج ادامه فروسوی داده‌های میدان پتانسیل به طور مفصل بحث شد. اما جدای از نوع الگوریتم و روش مورد استفاده، راه حل کلی برای غلبه بر این مشکل، استفاده از یک صافی پایین‌گذر در خروجی ادامه فروسو است. به عبارت دیگر خروجی ادامه فروسو باید با یک صافی پایین‌گذر منظم‌سازی و پایدار شود. این راهکار را پژوهشگران زیادی مورد استفاده قرار داده‌اند (برزکین و بوکتاو، ۱۹۶۵). منظم‌سازی تیخونوف (تیخونوف و همکاران، ۱۹۶۸؛ تیخونوف و آرسنین، ۱۹۷۷) همان‌طور که از نام آن برمنی آید بر این اساس استوار است که با استفاده از نظریه بهینه‌سازی، برای مثال استفاده از یک مسئله کمینه‌سازی (با فرمولندی مشخص)، می‌توان به طور مستقیم صافی‌ای را (در حوزه طیف فوریه) طراحی نمود که دقیقاً بر مسئله حل شده برازش شود. برای یک مسئله یک‌بعدی (ادامه فروسوی تابع یک‌بعدی $U_0(x)$ تا عمق $h > 0$) رابطه صافی در حوزه طیف

وابستگی جواب‌ها به تغییرات پارامتر منظم‌سازی α باید کمینه باشد (تیخونوف و گلاسکو، ۱۹۶۵). در این مقاله علاوه بر تشکیل تابع هنج c (هنج L_{∞} ، هنج‌های دیگر (مانند L_1 ، L_2 و $L_{0.5}$) نیز تشکیل و به نمودار در آمده است. بر اساس مقاله تیخونوف و همکاران (۱۹۶۸) و گلاسکو و همکاران (۱۹۷۰) و همچنین براساس یافته‌های عملی و آزمایشگاهی حاصل از کاربرد این فن روی داده‌های واقعی و مصنوعی مختلف مشخص می‌شود که تابع هنج c معرفی شده در این مقاله موقعیت پارامتر منظم‌سازی بهینه را با دقت بسیار خوبی تعیین می‌کند. با این حال مواردی نیز وجود دارد که یکی از هنج‌های L_p نتایج بهتری را ایجاد می‌کند. مورد آخر بیشتر در مواردی است که چگالی نمونه‌برداری داده‌های میدان پتانسیل کمتر از حد بهینه باشد.

۳ تشریح الگوریتم مورد استفاده

در شروع بحث ضروری است به این نکته اشاره شود که روش معرفی شده در مقاله از تبدیل فوریه (FFT) استفاده می‌کند لذا داده‌های ورودی (پروفیل‌ها یا داده‌های شبکه‌بندی شده) به طور منظم برداشت شده (نمونه‌برداری) باشند. در مواردی که برداشت داده‌های صحرایی منظم نیست، ابتدا باید داده‌ها با یک روش مناسب (مانند کریجینگ) و با فاصله نمونه‌برداری ثابت درونیابی شوند. الگوریتم مورد استفاده برای اجرای روش معرفی شده دارای مراحل زیر است:

الف) آماده‌سازی داده‌ها (پروفیل یا شبکه): هدف از این مرحله به حداقل رساندن اثر لبه در نتایج پردازش است. این کار با یک روش برونویابی مناسب انجام می‌گیرد. فن برونویابی روی داده‌های دوبعُدی یا سهبعُدی به کار برده می‌شود. سپس با استفاده از تابع کسینوس تپیر (cosine taper) نتایج آن به واقعیت نزدیک می‌شود (علمدار، ۱۳۸۸). با این فن، هر سری داده از هر طرف تا ۱۵ درصد

که $\tilde{U}_0(u, v)$ ، $U_h(x, y)$ و $U_0(x, y)$ به ترتیب معادل‌های توابع استفاده شده در رابطه (۱) هستند. u و v طول موج در جهات محورهای x و y هستند.

انتخاب صحیح پارامتر منظم‌سازی α نقش بسیار مهمی در خلال فرایند ادامه فروسو ایفا می‌کند. مقدار بهینه پارامتر α سبب ایجاد نوعی تعادل بین راه حل کلاسیک (نتایج ادامه فروسو) و صافی پایین‌گذر می‌شود. تخمین مقدار بهینه پارامتر α کار دشواری است و دقت کاربر را می‌طلبد. روش‌های مختلفی برای تخمین α وجود دارد (هانسن، ۲۰۰۷؛ ژادنو، ۲۰۰۲؛ بردیچوسکی و دیمیترو، ۲۰۰۲). در این مقاله برای انتخاب مقدار بهینه α از روشی به نام هنج (τ_m) استفاده می‌شود (تیخونوف و گلاسکو، ۱۹۶۸؛ گلاسکو و همکاران، ۱۹۷۰ و پاستکا و همکاران، ۲۰۰۹، ۲۰۱۱).

اساس این روش درواقع استفاده از مفهوم ریاضی هنج (τ_m) یک تابع و محاسبه آن برای یافتن مقدار بهینه پارامتر α است (در پیوست شماره ۱ مقاله مفهوم هنج یک تابع به اختصار شرح داده شده است). در این روش مقدار هنج c یا هنج L_{∞} اختلاف بین دو راه حل مجاور هم محاسبه و در مقابل مقادیر α مورد استفاده در محاسبات، به نمودار درمی‌آید. به این شیوه τ_m چیزیشف (Chebyshev) نیز گفته می‌شود. مقادیر α مورد استفاده به صورت یک تصاعد هندسی (اکیداً نزولی) تغییر می‌کند. به عبارت دیگر محور مربوط به مقادیر α بدین طریق رسم می‌شود از یک مقدار اولیه بسیار کوچک (معمولًا 10^{-10}) شروع می‌شود و با یک مقدار نسبتاً زیاد (10^{+20}) به پایان می‌رسد. مقدار بهینه پارامتر α معمولاً با کمینه موضعی هنج c در ارتباط است. نقطه کمینه موضعی (محلی) در ناحیه‌ای بین جواب‌های over-فرامنظم (under-regularized) و فرامنظم (regularized) قرار دارد. از لحاظ نظری اثبات شده که

و) تحلیل و بررسی هنج C حاصل (یا هنج L_p): همان‌طور که در قسمت‌های قبلی نیز اشاره شد مقدار بهینه پارامتر α از روی کمینه نسبی (محلی) هنج C که در نزدیکی قسمت کاو آن قرار دارد انتخاب می‌شود. در این الگوریتم موقعیت کمینه نسبی تابع توسط پنجره سه نقطه‌ای به طور خودکار تعیین می‌شود. این کار با مقایسه مقدار مرکزی با مقادیر اطراف انجام می‌گیرد. جستجو برای نقطه کمینه نسبی از مقادیر هنج C مربوط به مقادیر کم α شروع می‌شود. در مواردی که بازه انتخاب شده برای مقادیر α کافی نیست (در این حالت کاوی تابع هنج C به همراه کمینه نسبی آن قابل شناسایی نیست) بازه انتخابی α توسعه کاربرد تغییر می‌باید. الگوریتم به کاربر این امکان را می‌دهد تا پارامتر α که به طور خودکار انتخاب شده را برگزیند یا اینکه به طور دستی مقدار دلخواه خود را جستجو کند.

ز) درنهایت برای پارامتر α بهینه انتخابی (خودکار یا دستی) پاسخ منظم شده نهایی نیز به ازاء همین مقدار α محاسبه می‌شود. در این حالت نیز درابتدا محاسبات در حوزه فوریه است و سپس معادل مکانی آن با وارون تبدیل فوریه محاسبه خواهد شد.

۳ مدل‌های مصنوعی

برای بررسی کارایی روش پیش گفته شده، در این قسمت این روش روی داده‌های مغناطیسی مصنوعی مدل‌های مختلف به کار برد می‌شود. مثال اول شامل یک توده استوانه قائم است که در عمق ۳۰۰ متری از سطح زمین قرار گرفته است. زاویه میل و انحراف مغناطیسی شدگی توده به ترتیب 50° و 10° درجه و شدت مغناطیسی شدگی آن $3 \text{ آمپر}/\text{متر}$ در نظر گرفته شده است. شکل ۲-الف پاسخ مغناطیسی مدل مذکور را نشان می‌دهد. در شکل ۲-ب نمودار ادامه فروسوی داده‌های مغناطیسی

ابعاد اصلی خودش بسط داده می‌شود. البته اندازه بسط داده‌ها می‌تواند توسط کاربر تغییر کند. درنهایت، بعد از کاربست تبدیل‌ها روی داده‌های بسط یافته، داده‌ها به ابعاد اولیه خودشان بر می‌گردند.

ب) کاربست تبدیل فوریه: در این مرحله تبدیل فوریه \tilde{U}_0 تابع تفسیری (x) به وسیله الگوریتم FFT محاسبه می‌شود.

ج) ضرب کردن طیف (u) در عبارت طیفی مربوط به گسترش فروسوی منظم شده $\left(1/\left(1+\alpha u^2 e^{hu}\right)\right)$ در حوزه فوریه توسط رابطه (۱). با این کار طیف منظم شده نهایی (u) \tilde{U}_h نتیجه می‌شود. در صافی پایین گذر مقادیر مختلف پارامتر α استفاده می‌شود. معمولاً در محاسبات، مقدار α به صورت هندسی تغییر داده می‌شود.

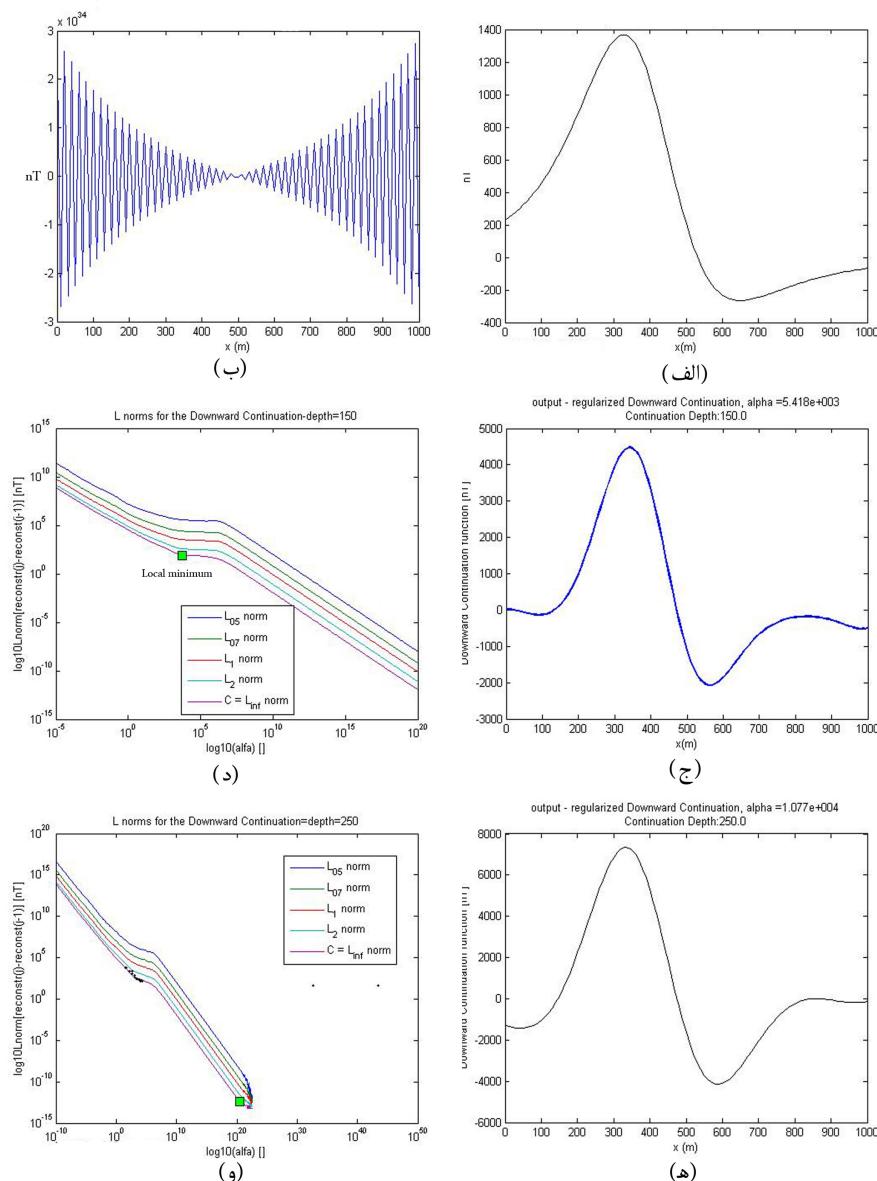
د) محاسبه میدان ادامه فروسو شده منظم در حوزه مکان توسط وارون تبدیل فوریه طیف محاسبه شده (u) در مرحله قبل به ازاء مقادیر مختلف پارامتر α .

ه) تشکیل تابع هنج C از طریق مقایسه جواب‌های مجاور (برای مقادیر مختلف α). مقادیر تولید شده در مراحل قبل از یکدیگر کم می‌شوند و قدر مطلق بیشینه مقدار این اختلاف، فاصله آنها را به عنوان تابع هنج C ارائه می‌کند، سپس در یک منحنی دولگاریتمی و بسته به مقدار α مورد استفاده به نمودار درمی‌آید. شکل کلی تابع هنج C همیشه به صورت کاو است و دارای یک کمینه موضعی نزدیک به بیشینه مطلق تابع می‌باشد. سمت چپ تابع هنج C (مقادیر کم α) نشان‌دهنده اختلاف بین مقادیر فرومنظم شده و سمت راست آن (مقادیر زیاد α) مربوط به اختلاف بین مقادیر فرومنظم شده است. علاوه بر تابع L_p هنج C و برای اطلاعات مکمل، مرتبه‌های دیگر هنج L_p نیز ارائه می‌شود. توابع هنج L_p برای حالت دو بعدی با مرتبه‌های L_2 ، L_1 ، L_0 و $L_{0.5}$ و برای حالت سه بعدی با مرتبه‌های L_2 و L_1 ارائه خواهد شد.

نرم‌افزار ژئوسافت است. همان‌طور که از شکل مشخص است نتایج آغشته به نوفه و ناپایدار، بی‌هنگاری اصلی را پوشانده است. شکل ۳-ج نقشه ادامه فروسوی داده‌های مغناطیسی را در عمق ۱۰۰ متر و با استفاده از فن منظم‌سازی تیخونوف نشان می‌دهد. نتایج این شکل بسیار پایدار بوده و در آن محدوده بی‌هنگاری کاملاً مشخص و واضح است. شکل ۳-د نمودارهای هنج مربوط به ادامه فروسو در عمق ۱۰۰ متر را نشان می‌دهد. در این شکل نیز علاوه بر نمودار هنج C ، نمودارهای هنج L_p به‌ازای $p=1,2$ نیز نشان داده شده است. معیار انتخاب پارامتر بهینه α نقطه کمینه نسبی نمودار هنج C است که با مرربع سبزرنگ نشان داده شده است. شکل ۳-ه مربوط به ادامه فروسوی منظم شده داده‌ها در عمق ۲۰۰ متر و شکل ۳-و نمودارهای هنج مربوط به آن را نشان می‌دهد. شکل ۳-ز مرriott به ادامه فروسوی منظم شده داده‌ها در عمق ۳۰۰ متری (عمق قرارگیری توده) است. همان‌طور که بیان شد یکی از فرض‌های اصلی تبدیل ادامه فروسو، کاربست آن در نواحی بدون توده است. در شکل ۳-ز این فرض نقض شده است. به عبارت دیگر ادامه فروسو در عمق قرارگیری توده (برخورد به توده) انجام شده و به همین دلیل نتایج آن ناپایدار گشته و در شکل ۳-ج مربوط به مقادیر هنج ادامه فروسو در عمق ۳۰۰ متر هیچ نقطه کمینه نسبی در نمودار هنج C مشاهده نمی‌شود. از این‌رو نتایج ادامه فروسو نیز ناپایدار است. می‌توان این مهم را از این جهت نیز بررسی کرد که در ادامه فروسوی داده‌ها در عمق‌های مختلف، هنگامی که نقطه کمینه نسبی در نمودار هنج C قابل تعیین نباشد می‌توان گفت که عمق ادامه فروسو به عمق سطحی‌ترین توده نزدیک شده است. لذا از این شیوه می‌توان به عنوان معیاری برای تخمین عمق توده نیز استفاده کرد. بعد از تخمین عمق توده با این روش باید نتایج ادامه فروسوی مربوط به آن نیز پایدار شود. برای این کار محدوده تغییرات پارامتر α تغییر داده می‌شود تا در

قسمت الف در عمق ۱۰۰ متری بدون استفاده از فن منظم‌سازی (ادامه فروسوی متداول) آمده است. همان‌طور که مشاهده می‌شود با وجود اینکه داده‌ها تنها تا عمق ۱۰۰ متری ادامه فروسو شده‌اند، ناپایداری نتایج به حدی است که عملاً اثری از بی‌هنگاری ورودی نیست. در شکل ۲-ج ادامه فروسوی داده‌ها در عمق ۱۵۰ متری و با استفاده از فن منظم‌سازی ارائه شده است. همان‌طور که مشاهده می‌شود نتایج این مرحله بسیار پایدار است. نمودار مقادیر هنج مربوط به نتایج ادامه فروسو در عمق ۱۵۰ متری در شکل ۲-د آمده است. در این شکل محور افقی محدوده تغییرات α و محور قائم اختلاف بین دو جواب مجاور (دو هنج) را نشان می‌دهد. در این شکل منحنی مربوط به هنج C با رنگ بنفش نشان داده شده است. کمینه نسبی این منحنی به عنوان معیاری برای تعیین موقعیت پارامتر α استفاده می‌شود. این موقعیت با مرربع توپر سبز مشخص شده است. شکل ۲-ه مربوط به ادامه فروسوی منظم شده داده‌ها تا عمق ۲۵۰ متر است. در این شکل نیز نتایج پایدار و متعادل ارائه شده است. شکل ۲-و نیز منحنی‌های هنج را نشان می‌دهد. در این شکل نیز موقعیت کمینه نسبی نمودار هنج C با مرربع توپر نمایش داده شده است که مقدار α متناظر آن 1.77×10^4 است. این نقطه کمینه به طور خودکار توسط الگوریتم انتخاب و نمایش داده می‌شود.

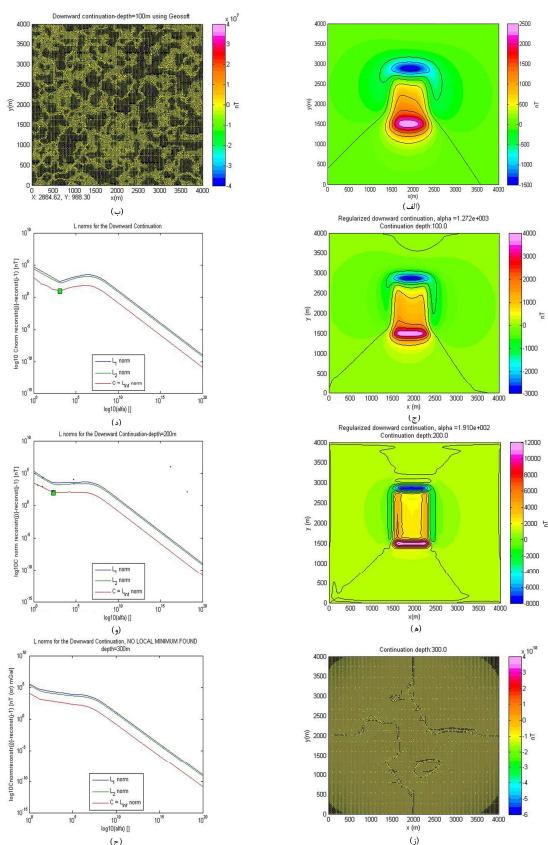
در مثال دوم الگوریتم پیشنهادی روی داده‌های مغناطیس مصنوعی مدل منشور با سطح مقطع مستطیل اعمال شده است. منشور در عمق ۳۰۰ متری از سطح زمین قرار دارد. زاویه میل و انحراف بردار مغناطیس اطراف در تولید مدل به ترتیب ۷۵ و ۱۵ درجه فرض شده است. شدت مغناطیس شدگی منشور نیز ۴ آمپر/متر در نظر گرفته شده است. شکل ۳-الف نقشه پاسخ مغناطیسی مدل را نشان می‌دهد. شکل ۳-ب مربوط به ادامه فروسوی داده‌های مغناطیسی مدل در عمق ۱۰۰ متر و با استفاده از



شکل ۲. کاربرد فن منظم‌سازی روی داده‌های مغناطیسی مدل استوانه قائم. (الف) پاسخ مغناطیسی مدل در عمق ۳۰۰ متر از سطح زمین و به ازای زاویه میل و انحراف ۵۰ و ۱۰ درجه. (ب) ادامه فروسوی داده‌ها تا عمق ۱۰۰ متری و با استفاده از الگوریتم متداول. در این شکل بر جستگی نویه و ناپایداری نتایج، بی‌هنگاری اصلی را حذف کرده است. (ج) ادامه فروسوی داده‌ها در عمق ۱۵۰ متر و با استفاده از منظم‌سازی تیخونوف. (د) نمودار مقادیر هنج ادامه فروسو در عمق ۱۵۰ متر. در این شکل علاوه بر تابع هنج C ، توابع هنج L_p نیز ارائه شده است. کمینه نسبی تابع هنج C معیاری برای انتخاب مقدار بهینه پارامتر α است. (ه) نمودار ادامه فروسوی منظم‌شده داده‌ها در عمق ۲۵۰ متری. (و) مقادیر هنج ادامه فروسو در عمق ۲۵۰ متری از سطح زمین.

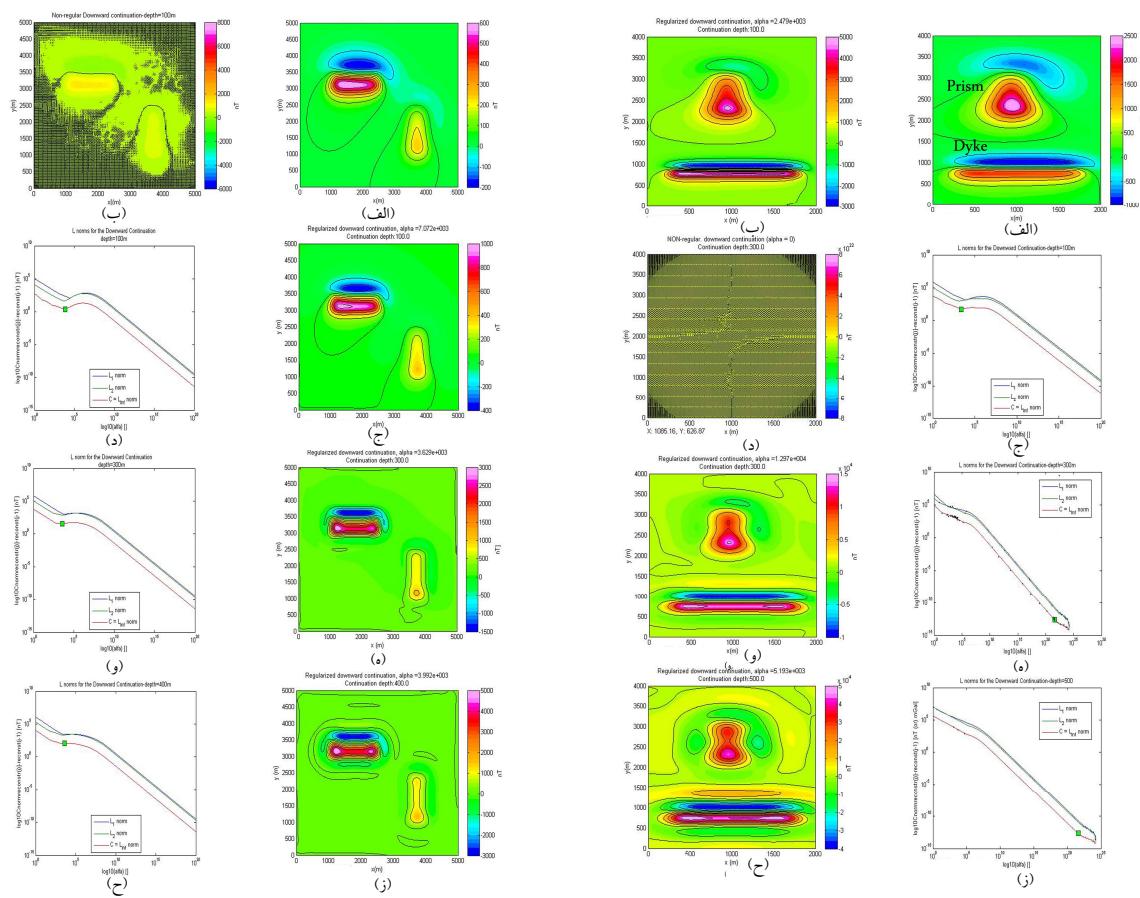
در مثال سوم روش پیش‌گفته روی دو مدل دایک و منشور با سطح مقطع مریع به کار برده می‌شود. مدل دایک در عمق ۳۰۰ متر و منشور در عمق ۴۰۰ متری از سطح زمین قرار گرفته است. پارامترهای مغناطیسی شدگی هر دو توده یکسان و برابر با ۵۵ و ۱۰ درجه و ۴ آمپر/متر فرض

محدوده جدید مقداری بهینه برای این پارامتر تعیین شود. با این کار و با انتخاب مقدار بهینه پارامتر α در محدوده جدید می‌توان به ادامه فروسوی پایدار حتی در محدوده عمقی توده دست یافت، در ضمن اینکه می‌توان برآورده از عمق توده نیز ارائه کرد.



شکل ۳. کاربرد فن منظم‌سازی روی داده‌های مغناطیسی سه‌بعدی مدل منشور با سطح مقطع مستطیل. (الف) پاسخ مغناطیسی مدل در عمق ۳۰۰ متر از سطح زمین و به ازای زاویه میل و انحراف ۷۵ و ۱۵ درجه. (ب) نقشه ادامه فروسوی داده‌ها تا عمق ۱۰۰ متری و با استفاده از الگوریتم متداول نرم‌افزار ژئوپلاست. در این شکل بر جستگی نورفه و ناپایداری، نتایج بی‌هنجاری اصلی را حذف کرده است. (ج) نقشه ادامه فروسوی داده‌ها در عمق ۱۰۰ متر و با استفاده از منظم‌سازی تیخونوف. (د) نمودار مقادیر هنج، نتایج ادامه فروسوی در عمق ۱۰۰ متر. در این شکل علاوه بر تابع هنج C ، توابع هنج L نیز با مرتبه‌های ۱ و ۲ ارائه شده است. کمینه نسبی تابع هنج C معياری برای انتخاب مقدار بهینه پارامتر α است. (ه) نقشه ادامه فروسوی منظم‌شده داده‌ها در عمق ۲۰۰ متری. (و) نتایج مقادیر هنج ادامه فروسوی در عمق ۲۰۰ متری از سطح زمین. (ز) نقشه ادامه فروسوی منظم‌شده داده‌ها در عمق ۳۰۰ متری (عمق قرارگیری توده). در این مورد فرض کاربست ادامه فروسوی در نواحی خارج از توده تغییر شده و در نتیجه نتایج ناپایدار گشته است. (ح) نتایج مقادیر هنج ادامه فروسوی در عمق ۳۰۰ متری از سطح زمین. در این شکل نمی‌توان کمینه نسبی در نمودار هنج C یافت. از این شیوه می‌توان برای تخمین عمق سطحی ترین توده زیرسطحی بهره برد. برای پایدار شدن نتایج ادامه فروسوی در عمق ۳۰۰ متر باید محدوده تغییرات جدیدی برای پارامتر α انتخاب کرد تا در این محدوده کمینه نسبی تابع هنج C رخ دهد.

شده است. نقشه پاسخ مغناطیسی مدل‌ها در شکل ۴-الف نشان داده شده است. شکل‌های ۴-ب و ۴-ج به ترتیب نقشه ادامه فروسوی منظم‌شده در عمق ۱۰۰ متر و نمودارهای هنج مربوط به آن را نشان می‌دهد. در این شکل نتایج ادامه فروسوی پایدار بوده و محدوده حضور توده به خوبی مشخص است. در نمودارهای هنج مربوط به ادامه فروسوی در اعماق ۱۰۰ و ۲۰۰ متر، محدوده تغییرات α ، $(10^0 - 10^{10})$ انتخاب شده است. شکل ۴-د مربوط به ادامه فروسوی در عمق ۳۰۰ متری از سطح زمین است. در این عمق که درواقع محدوده برخورد به اولین توده است، نتایج ادامه فروسوی ناپایدار شده است. در این مرحله در منحنی هنج C تولیدی نقطه کمینه نسبی مشاهده نمی‌شود. برای رفع این مشکل و انجام ادامه فروسوی پایدار، محدوده مقادیر پارامتر α به $10^{20} - 10^0$ تغییر داده شد. شکل ۴-ه نمودارهای هنج ادامه فروسوی را در عمق ۳۰۰ متر و به ازای محدوده تغییرات جدید α نشان می‌دهد. همان‌طور که مشخص است در این شکل روی نمودار هنج C نقطه‌ای با مربع سبزرنگ مشخص شده است. این نقطه درواقع نقطه کمینه مطلق تابع است و به اشتباہ به عنوان کمینه نسبی تعیین شده است. درنتیجه از این نقطه نمی‌توان پارامتر بهینه α را تعیین کرد. برای انتخاب پارامتر بهینه α به طور دستی عمل می‌شود. با انتخاب نقاط مختلف روی نمودار هنج C (نقاط کوچک سیاهرنگ) و بررسی نتایج ادامه فروسوی مربوط به آن می‌توان مقدار بهینه‌ای برای α انتخاب و با استفاده از آن نتایج ادامه فروسوی را پایدار کرد. نتیجه برای عمق ۳۰۰ متر در شکل ۴-و آمده است. شکل ۴-ز نقشه ادامه فروسوی منظم‌شده داده‌ها در عمق ۵۰۰ متر را نشان می‌دهد. در این شکل نیز پارامتر بهینه α به ازای محدوده تغییرات جدید $(10^0 - 10^{25})$ انتخاب شده است. نمودارهای هنج مربوط به عمق ۵۰۰ متر در شکل ۴-ح آمده است.

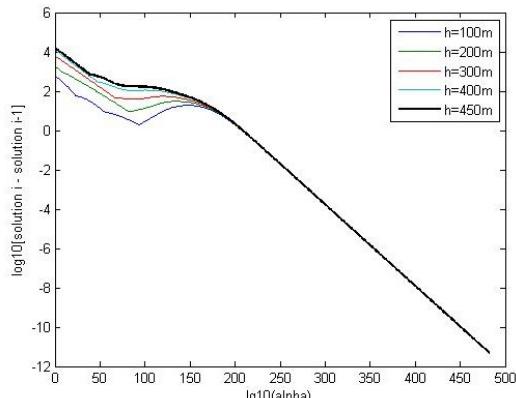


شکل ۵. کاربرد فن منظم‌سازی روی داده‌های مغناطیسی سه‌بعدی مدل‌های منشور A در عمق ۴۰۰ متر و منشور B در عمق ۵۰۰ متر. (الف) پاسخ مغناطیسی مدل‌های منشوری. (ب) نقشه ادامه فروسوی داده‌ها تا عمق ۱۰۰ متری و با استفاده از الگوریتم متداول نرم‌افزار ژئوسافت. در این شکل بر جستگی نویه و ناپایداری نتایج، بی‌هنچاری اصلی را حذف کرده است. (ج) نقشه ادامه فروسوی داده‌ها در عمق ۱۰۰ متر با استفاده از منظم‌سازی تیخونوف. (د) نمودار مقادیر هنج تابع ادامه فروسو در عمق ۱۰۰ متر. در این شکل علاوه بر تابع هنج C ، تابع هنج L_p نیز با مرتبه‌های ۱ و ۲ ارائه شده است. کمینه نسبی تابع هنج C معیاری برای انتخاب مقادار بهینه پارامتر α است. (ه) نقشه ادامه فروسوی منظم‌شده داده‌ها در عمق ۳۰۰ متری. (و) نتایج مقادیر هنج ادامه فروسو در عمق ۳۰۰ متری از سطح زمین. (ز) نقشه ادامه فروسوی منظم‌شده داده‌ها در عمق ۴۰۰ متری. (ح) نتایج مقادیر هنج ادامه فروسو در عمق ۴۰۰ متری از سطح زمین.

مثال چهارم مربوط به کاربرد روش پیش‌گفته روی دو مدل منشوری با سطح مقطع مستطیل به کار برده می‌شود. مدل منشور A در عمق ۴۰۰ متری و دارای امتداد شرقی-غربی است. منشور B در عمق ۵۰۰ متری قرار دارد، امتداد

شکل ۶. کاربرد فن منظم‌سازی روی داده‌های مغناطیسی سه‌بعدی مدل منشور با سطح مقطع مربع و دایک با امتداد شرقی-غربی. (الف) پاسخ مغناطیسی مدل منشور در عمق ۴۰۰ متر و دایک در عمق ۲۳۰۰ متر از سطح زمین. (ب) ادامه فروسوی داده‌ها تا عمق ۱۰۰ متری و با استفاده از الگوریتم منظم‌سازی ارائه شده در مقاله. (ج) نمودار مقادیر هنج تابع ادامه فروسو در عمق ۱۰۰ متر. در این شکل علاوه بر تابع هنج C ، توابع هنج L_p نیز با مرتبه‌های ۱ و ۲ ارائه شده است. کمینه نسبی تابع هنج C معیاری برای انتخاب مقادار بهینه پارامتر α است. (د) نقشه ادامه فروسوی منظم‌شده داده‌ها در عمق ۳۰۰ متری. به دلیل نزدیک شدن به عمق سطحی ترین توده، با وجود استفاده از فن منظم‌سازی، نتایج ادامه فروسو ناپایدار شده است و درنتیجه مقادار بهینه‌ای نمی‌توان یافت. (ه) نتایج مقادیر هنج ادامه فروسو در عمق ۳۰۰ متری از سطح زمین. در این شکل برای یافتن مقادار بهینه پارامتر α ، محدوده تغییرات آن عرض شده است. (و) نتایج ادامه فروسوی منظم‌شده داده‌ها در عمق ۳۰۰ متری (عمق قرارگیری توده). در این مورد با تغییر محدوده تغییرات α و یافتن مقادار بهینه آن، نتایج پایدار شده است. (ز) نتایج مقادیر هنج مربوط به ادامه فروسو در عمق ۵۰۰ متری از سطح زمین. در این شکل نیز برای یافتن مقادار بهینه پارامتر α ، محدوده تغییرات آن عرض شده است. (ح) نقشه ادامه فروسوی منظم‌شده در عمق ۵۰۰ متری با استفاده از مقادار بهینه پارامتر α .

مربوط به هنج C در عمق‌های ۱۰۰، ۲۰۰، ۳۰۰، ۴۰۰ و ۴۵۰ متر رسم شده است (شکل ۶). همان‌طور که انتظار می‌رفت از بین رفتن نقطه کمینه نسبی منحنی‌های هنج C در عمق ۴۵۰ متر (نمودار سیاه) اتفاق افتاده است. این عدد برابر با عمق و ضخامت توده منشور A است.



شکل ۶. نمودارهای هنج C مرتبه ادامه فروسوی داده‌های مغناطیسی شکل ۵ در اعماق مختلف. در این شکل از بین رفتن نقطه کمینه نسبی در عمق ۴۵۰ متر رخ می‌دهد که برابر با عمق و ضخامت منشور A است.

۵ داده‌های واقعی

در این قسمت برای بررسی کارایی روش ارائه شده در مقاله، روش پیش‌گفته روی داده‌های مغناطیس هوایی چهارگوش زمین‌شناسی یزد و داده‌های گرانی‌سنگی زمینی معدن سنگ آهن شواز به کار برده می‌شود.

۱-۵-۱ داده‌های مغناطیس هوایی چهارگوش

زمین‌شناسی یزد

از نظر زمین‌شناسی چهارگوش یزد بخشی از ایران مرکزی بوده و دارای ویژگی‌های مختلفی است. محدوده بسیار کوچکی از قسمت جنوبی استان در جنوب هرات جزء منطقه زاگرس است. استان یزد دارای قدیمی‌ترین تشکیلات زمین‌شناسی (پرکامبرین) تا جوان‌ترین آن (هولوسن) است. تشکیلات پرکامبرین از سنگ‌های دگرگونی به شکل‌های مختلف و سنگ‌های آذرین

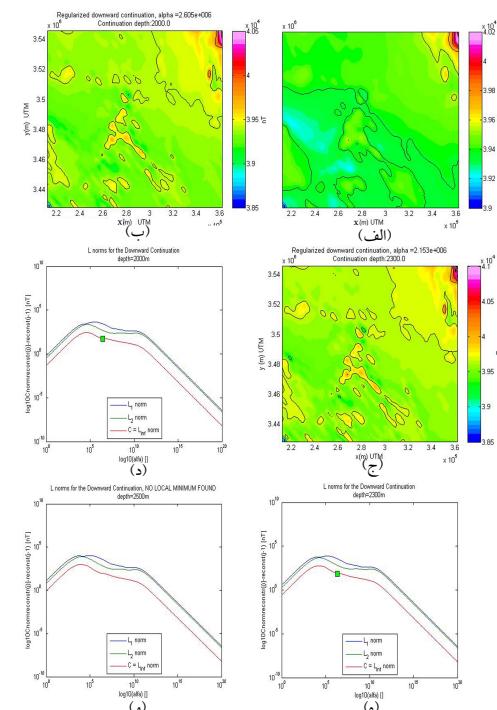
آن شمالی- جنوبی و در ضمن دارای شیب ۲۰ درجه به سمت شمال است.. ضخامت منشور A ۵۰ متر و ضخامت منشور B ، ۱۰۰ متر است. شدت مغناطیس شدن منشورهای A و B به ترتیب ۴ و ۳ آمپر/متر فرض شده است. زاویه میل و انحراف بردار مغناطیس به ترتیب ۶۰ و ۲۰ درجه انتخاب شده است. شکل ۵-الف نقشه پاسخ مغناطیسی منشورها را نشان می‌دهد. شکل ۵-ب نقشه ادامه فروسوی داده‌های قسمت الف در عمق ۱۰۰ متری را با استفاده از الگوریتم‌های بدون منظم‌سازی نشان می‌دهد. در این شکل ناپایداری نتایج تبدیل ادامه فروسو مشهود است. شکل ۵-ج مرتبه ادامه فروسو در عمق ۱۰۰ متری و با استفاده از الگوریتم قسمت الف در عمق ۱۰۰ متری و با تعیین پارامتر بهینه α استفاده شده که موقعیت آن با مربع سبزرنگ نمایش داده شده است. شکل‌های ۵-ه و ۵-و به ترتیب نقشه ادامه فروسو در عمق ۳۰۰ متر و نمودارهای هنج مرتبه به آن را نشان می‌دهند. شکل‌های ۵-ز و ۵-ح به ترتیب نقشه ادامه فروسو در عمق ۴۰۰ متر و نمودارهای هنج مرتبه به آن را نشان می‌دهند. در این شکل‌ها نیز نتایج ادامه فروسو با استفاده از الگوریتم تیخونوف پایدار و متعادل شده است.

از مثال‌هایی که تاکنون ارائه شد، می‌توان نتیجه گرفت هنگامی که عمق ادامه فروسو به عمق قرارگیری سطحی‌ترین توده نزدیک می‌شود، نتایج ادامه فروسو حتی با وجود الگوریتم منظم‌سازی ناپایدار می‌شود. این امر بدین معنی است که در نمودارهای هنج نقطه کمینه نسبی قابل تشخیص نیست مگر اینکه محدود تغییرات α داده شود. به عبارت دیگر در عمق‌های نزدیک به ادامه فروسو، کمینه نسبی نمودار هنج C به تدریج ناپدید می‌شود. در مورد مثال چهارم (شکل ۵)، نمودارهای

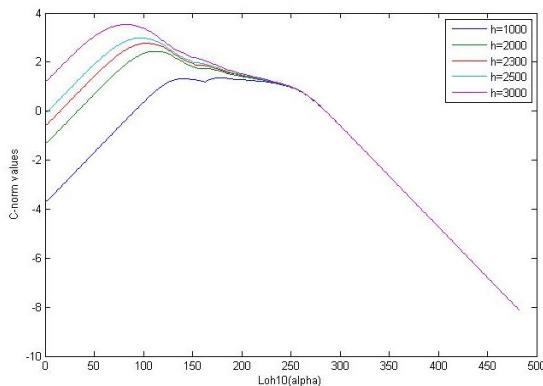
برداشت مغناطیس‌سنگی هوایی توسط سازمان زمین‌شناسی و اکتشافات معدنی و با خطوط پرواز ۷/۵ کیلومتر انجام شده است. شکل ۷-الف نقشه مغناطیس هوایی چهارگوش زمین‌شناسی یزد را نشان می‌دهد. مهم‌ترین پدیده موجود در نقشه در گوشه شمال‌شرقی و مرکز نقشه قرار دارد. شکل ۷-ب نقشه ادامه فروسی منظم شده داده‌های قسمت الف را در عمق ۲۰۰۰ متر نشان می‌دهد. در این شکل در مقایسه با شکل قسمت الف بی‌هنگاری‌های سطحی مرکزی برجسته‌تر شده است. شکل ۷-ج ادامه فروسی منظم شده داده‌های مغناطیسی را در عمق ۲۳۰۰ متری نشان می‌دهد. شکل‌های ۷-د و ۷-ه به ترتیب نمودارهای هنج مربوط به ادامه فروسی در عمق‌های ۲۰۰۰ و ۲۳۰۰ متری را نشان می‌دهند. در این دو شکل نقطه کمینه نسبی تابع هنج ۷ با مربع سیزرنگ نمایش داده شده است. در شکل ۷-و نمودار هنج مربوط به ادامه فروسی در عمق ۲۵۰۰ متری را نشان می‌دهد. همان‌طور که مشاهده می‌شود در این شکل نقطه کمینه همان‌طور که مشاهده می‌شود در این شکل نقطه کمینه نسبی از بین رفته است و الگوریتم مورد استفاده قادر به یافتن نقطه کمینه نیست. لذا می‌توان این عمق را عمق برخورد به سطحی ترین منبع زیرسطحی دانست. برای بررسی بیشتر، نمودارهای هنج ۷ مربوط به ادامه فروسی در عمق‌های مختلف رسم شد (شکل ۸). همان‌طور که مشاهده می‌شود در این شکل نقطه کمینه نسبی تابع هنج ۷ در عمق حدود ۲۵۰۰ تا ۳۰۰۰ متر از بین رفته است. بنابراین می‌توان چنین بیان کرد که عمق پی‌سنگ در این منطقه در حدود ۲۵۰۰ تا ۳۰۰۰ متر است. برای تأیید نتیجه روش ادامه فروسی در تخمین عمق پی‌سنگ، از روش تحلیل طیف انرژی برای تخمین عمق نیز استفاده شده است.

شکل‌های ۹-الف و ۹-ب به ترتیب نمودارهای طیف انرژی - عدد موج و همچنین نمودار تخمین عمق - عدد موج را برای داده‌های مغناطیس هوایی چهارگوش یزد

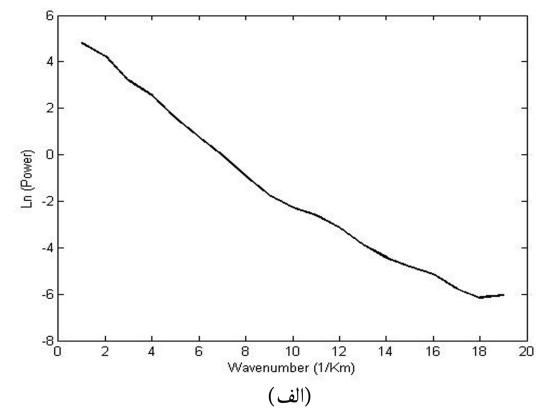
تشکیل شده که حتی لایه‌های گچ در آنها نیز دیده می‌شود. تشکیلات پرمین، دونین و کربونیفر در مقیاس محدودتری اغلب به صورت سنگ‌های آهکی و سنی قرمزرنگ، گنگلومرا تا سنگ‌های دولومیتی و بالاخره مارن و شیل وجود دارند. کرتاسه و ژوراسیک که قسمت اعظم تشکیلات زمین‌شناختی استان را تشکیل می‌دهد شامل سنگ‌های آهکی، مارنی، شیلی، سنی، گنگلومرا، کوارتزیت و سنگ‌های آذرین (گرانیت) می‌باشد (علمدار، ۱۳۸۸).



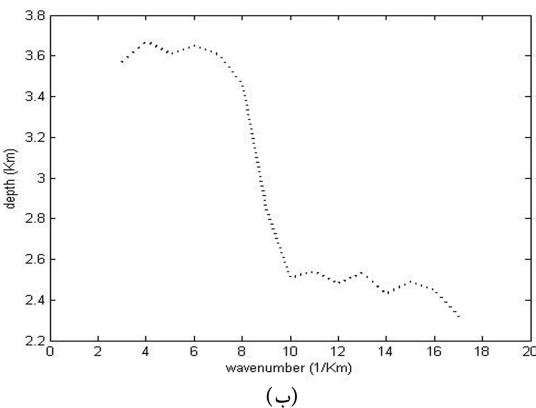
شکل ۷. کاربرد فن منظم‌سازی روی داده‌های مغناطیس هوایی چهارگوش زمین‌شناسی یزد. (الف) نقشه مغناطیس هوایی چهارگوش زمین‌شناسی یزد با خطوط پرواز ۷/۵ کیلومتر. (ب) نقشه ادامه فروسی داده‌ها تا عمق ۲۰۰۰ متری و با استفاده از الگوریتم متداول منظم‌سازی ارائه شده در این مقاله. (ج) نقشه ادامه فروسی داده‌ها در عمق ۲۳۰۰ متر با استفاده از منظم‌سازی تیخونوف. (د) نمودار مقادیر هنج نتایج ادامه فروسی در عمق ۲۰۰۰ متر. در این شکل علاوه بر تابع هنج ۷، توابع هنج L_p نیز با مرتبه‌های ۱ و ۲ ارائه شده است. کمینه نسبی تابع هنج ۷ معتبری برای انتخاب مقادیر بهینه پارامتر α است. (ه) نمودار مقادیر هنج نتایج ادامه فروسی در عمق ۲۳۰۰ متر. (و) نتایج مقادیر هنج ادامه فروسی در عمق ۲۵۰۰ متری از سطح زمین. در این شکل نقطه کمینه نسبی تابع هنج ۷ از بین رفته است.



شکل ۸ نمودارهای هنجاری هنج c مربوط به ادامه فروسوی داده‌های مغناطیسی هوایی چهارگوش یزد در شکل ۷. در این شکل از بین رفتن نقطه کمینه نسبی در عمق ۲۵۰۰ تا ۳۰۰۰ متر رخ می‌دهد.



(الف)



(ب)

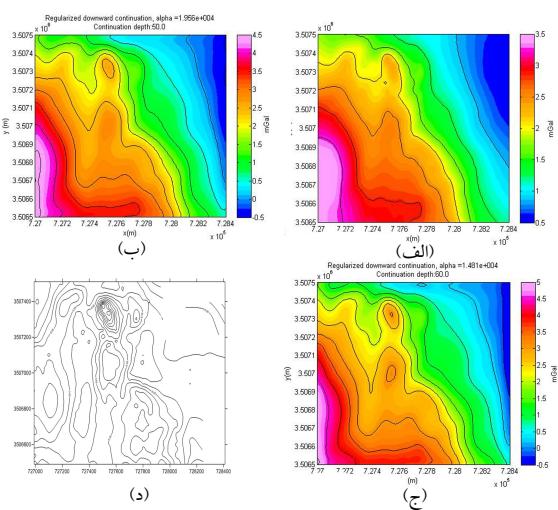
شکل ۹. استفاده از روش تحلیل طیف انرژی برای تخمین عمق منبع زیرسطحی در چهارگوش یزد. (الف) نمودار لگاریتم انرژی - عدد موج. (ب) نمودار تخمین عمق - عدد موج که با استفاده از نتایج قسمت الف رسم شده است.

نشان می‌دهند. همان‌طور که مشاهده می‌شود روش تحلیل طیف انرژی عمق منبع مولد را در این منطقه در حدود ۲۵۰۰ تا ۳۰۰۰ متر برآورد می‌کند.

۵-۲- داده‌های بی‌هنجری بوگه معدن سنگ آهن شواز یزد

محدوده مورد مطالعه در نقشه زمین‌شناسی ۱:۲۵۰۰۰ چهارگوش آباده، در جنوب غرب روستای شواز و در طول شرقی ۵۳ درجه و ۳۹ دقیقه و عرض شمالی ۳۱ درجه و ۳۶ دقیقه قرار دارد. برای دسترسی به محدوده مذکور از شهرستان یزد به سمت تفت و پس از عبور از نصرآباد به سمت روستای گلوبک و شمس‌آباد تغییر مسیر داده و پس از عبور از روستای شمس‌آباد به محدوده مورد نظر می‌رسیم. محدوده مورد اکتشاف در ۱۱۱ کیلومتر جنوب غربی استان یزد به فاصله ۲۵ کیلومتری روستای شواز قرار دارد. برداشت‌های زمینی گرانی‌سنگی در منطقه معدن سنگ آهن شواز با دستگاه گرانی‌سنچ مدل Sintrex CG5 با دقت ۰/۰۱ میلی‌گال ساخت کشور کانادا انجام شده است. موقعیت ایستگاه‌های برداشت از طریق نقشه‌برداری و با دقت سانتی‌متر روی زمین علامت گذاری شده‌اند. هدف از مطالعات گرانی‌سنگی، بررسی ویژگی‌های ثقلی توده‌های زیرسطحی، بررسی گسترش جانبی و عمقی آنها، ارتباط توده‌ها با رگه‌های مگنتی و همچنین تأیید بیشتر نتایج مطالعات مغناطیس‌سنگی در این منطقه است.

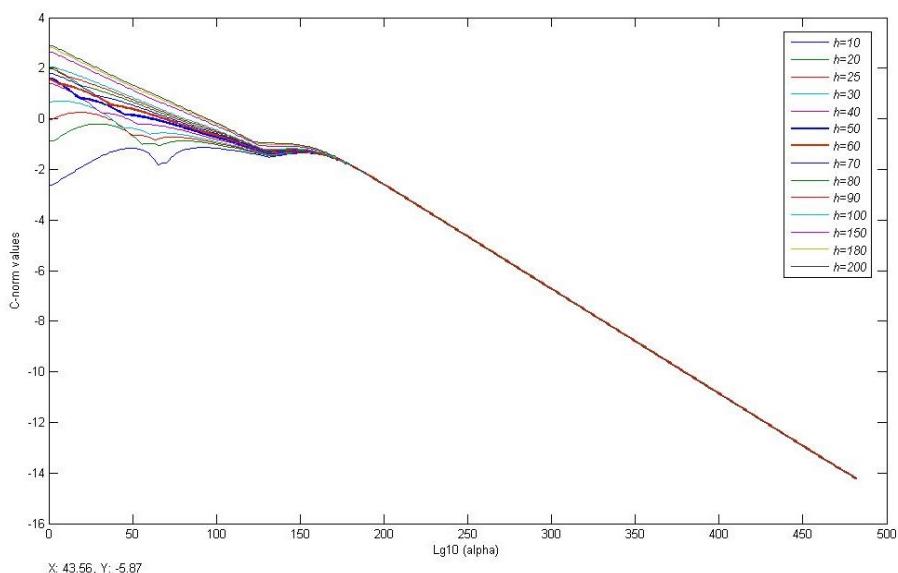
مطالعات گرانی‌سنگی در محدوده بی‌هنجری جنوبی روی ۱۸ پروفیل با راستای شمالی - جنوبی انجام شده است. فاصله پروفیل‌ها ۵۰ و ۱۰۰ متر و فاصله نقاط برداشت ۲۵ و ۵۰ متر در نظر گرفته شده است.



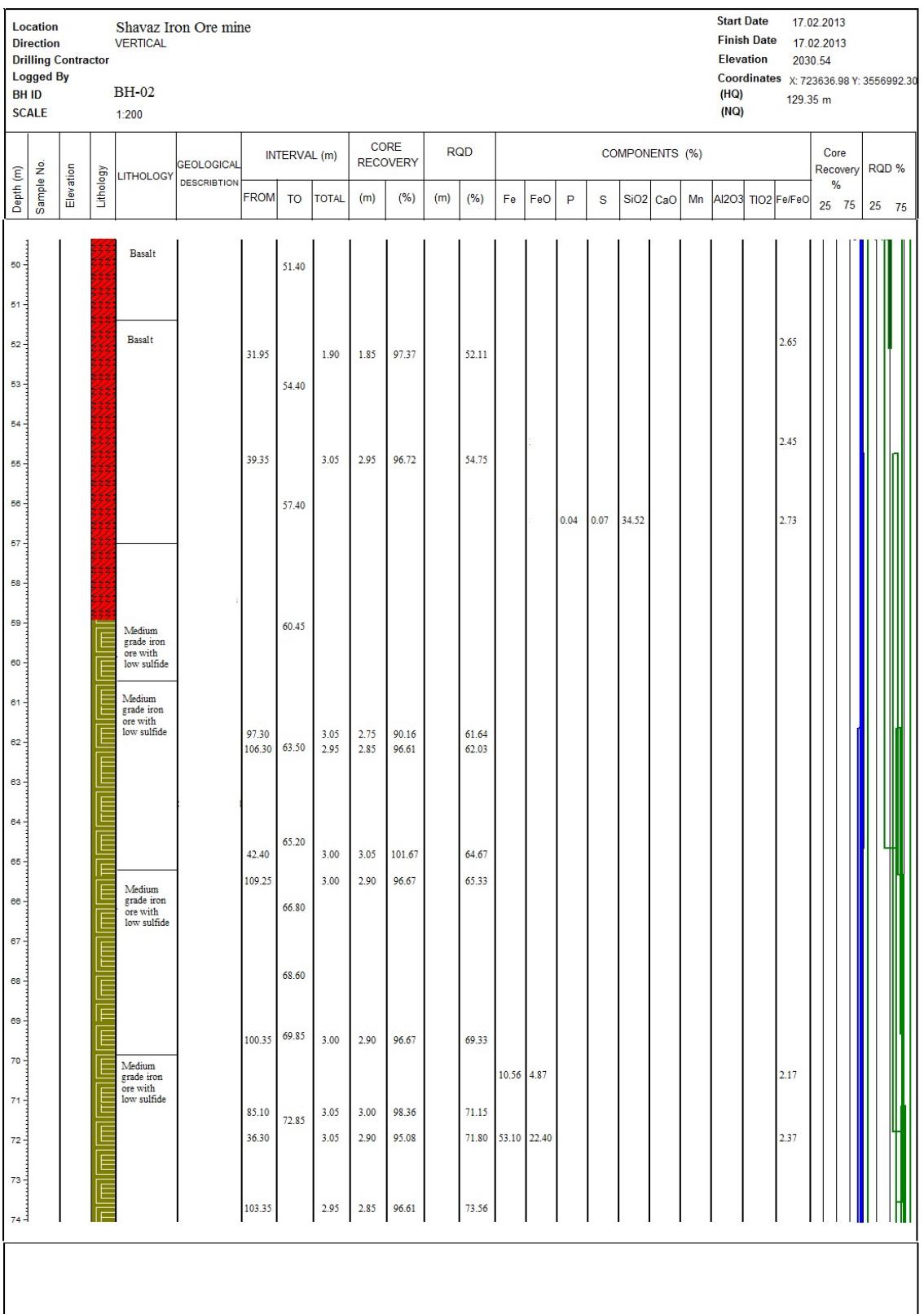
شکل ۱۰. کاربرد روش روی داده‌های گرانی بوقه معدن سنگ آهن شواز بیزد. (الف) نقشه هم‌مقدار بوقه معدن سنگ آهن شواز استان یزد. (ب) نقشه ادامه فروسوی داده‌های قسمت الف در عمق ۵۰ متر با استفاده از الگوریتم منظم‌سازی ارائه شده در مقاله. (ج) نقشه ادامه فروسوی داده‌های قسمت الف در عمق ۶۰ متر با استفاده از الگوریتم منظم‌سازی تیخونوف. این شکل را می‌توان به عنوان نقشه گرانی باقیمانده در نظر گرفت. (د) نقشه گرانی سنجی باقیمانده معدن سنگ آهن شواز با استفاده از روش تحلیل روند سطحی با درجه.

شکل ۱۰-الف نقشه بی‌هنگاری بوقه معدن سنگ آهن شواز را نشان می‌دهد. شکل‌های ۱۰-ب و ۱۰-ج به ترتیب نقشه‌های ادامه فروسو در عمق‌های ۵۰ و ۶۰ متری را نشان می‌دهد. در این دو شکل بی‌هنگاری‌های سطحی بر جسته‌تر شده است. این دو شکل را می‌توان به عنوان نقشه گرانی باقیمانده در نظر گرفت. برای مقایسه نتیجه این روش، نقشه باقیمانده گرانی‌سنجی معدن شواز با استفاده از روش تحلیل روند سطحی با مرتبه ۱ نیز تهیه شده که در شکل ۱۰-د نشان داده شده است.

برای تخمین عمق توده معدن شواز، نمودارهای هنج ۷ مربوط به ادامه فروسو در عمق‌های مختلف رسم شد (شکل ۱۱). همان‌طور که مشاهده می‌شود نقطه کمینه نسبی نمودارهای مربوط به عمق ۵۰ و ۶۰ متر از بین رفته است. درنتیجه می‌توان عمق توده را در این منطقه در حدود ۶۰ متر برآورد کرد. نگاره حفاری مربوط به گمانه اکتشافی معدن شواز در شکل ۱۲ آمده است.



شکل ۱۱. نمودارهای هنج ۷ مربوط به ادامه فروسوی داده‌های گرانی‌سنجی معدن سنگ آهن شواز. در این شکل نمودارهای مربوط به اعمق ۵۰ و ۶۰ فاقد نقطه کمینه نسبی است.



شکل ۱۲. نگاره حفاری مربوط به گمانه اکتشافی معدن شواز

L_p مقدار بزرگتری را در مقایسه با تابع هنج c برای پارامتر α به دست می‌دهد که سبب هموارتر شدن بیشتر جواب خروجی خواهد شد.

این روش روی داده‌های میدان پتانسیل مدل‌های مصنوعی در حالت‌های مختلف به کار برده شد. همچنین این روش روی داده‌های مغناطیس هوایی چهارگوش زمین‌شناسی یزد و داده‌های گرانی‌سنگی زمینی معدن سنگ آهن شواز در استان یزد به کار برده شد. این فن، عمق توده مولد معدن شواز را در حدود ۶۰ متر تعیین می‌کند.

منابع

علمدار، ک.، ۱۳۸۸، تغییر و تفسیر داده‌های میدان پتانسیل در حوزه فرکانس با کاربرد روی توده‌های معدنی: پایان‌نامه کارشناسی ارشد اکتشاف معدن، دانشگاه یزد.

داده‌های مغناطیس هوایی چهارگوش زمین‌شناسی یزد: سازمان زمین‌شناسی و اکتشافات معدنی کشور.

Abedi, M., Gholami, A., and Norouzi, G. H., 2013, A stable downward continuation of airborne magnetic data: A case study for mineral prospectivity mapping in Central Iran: Computers & Geosciences, **52**, 269–280.

Abedi, M., Gholami, A., and Norouzi, G. H., 2014, A new stable downward continuation of airborne magnetic data based on Wavelet deconvolution: Near Surface Geophysics, **12**(6), 751–762.

Bullard, E. C., and Cooper, R. I., 1948, Determination of masses necessary to produce a given gravitational field: Proc. Roy. Soc., A, **194**, 332–347.

Baranov, W., 1975, Potential Fields and their Transformations in Applied Geophysics: Gebrüder Borntraeger, Berlin Stuttgart, **151** pp.

Berezkin, V. M., 1988, Method of the Total Gradient in Geophysical Prospecting: Nedra Moscow, 189 pp [in Russian].

Berezkin, V. M., and Buketov, A. P., 1965, Application of the harmonic analysis for the

۶ بحث و نتیجه‌گیری

هدف اصلی این مقاله تخمین عمق توده‌های مولد بی‌亨جاری‌های گرانی و مغناطیسی با استفاده ادامه فروسوی داده‌ها است. ادامه فروسو بیشتر در مراحل پردازش داده‌های میدان پتانسیل و برای تعیین بی‌亨جاری احتمالی استفاده می‌شود. این در حالی است که طبق اصول نظری، می‌توان عمق توده‌ها را نیز با این روش برآورد کرد.

استفاده از فن منظم‌سازی تیخونوف یکی از روش‌های غلبه بر مشکل نایابی‌داری خروجی ادامه فروسوی داده‌های میدان پتانسیل است. منظم‌سازی تیخونوف یک صافی پایین‌گذر در حوزه طیف فوریه است که به‌سادگی از طریق حل یک مسئله بهینه‌سازی از نوع کمینه کردن ایجاد می‌شود. در این مقاله این روش روی داده‌های میدان پتانسیل مصنوعی و واقعی به کار برده شد. نتایج کاربردها نشان می‌دهد که روش منظم‌سازی ارائه شده خروجی‌های پایداری ایجاد می‌کند که بسیار به واقعیت نزدیک هستند (به خصوص در عمق‌های پایین ادامه فروسو).

در مقایسه با دیگر روش‌های ارائه شده برای بهبود نتایج ادامه فروسو، روش ارائه شده در این مقاله وابستگی کمتری به فاصله نمونه‌برداری داده‌های مورد استفاده دارد. در کنار استفاده برای بهبود نتایج ادامه فروسو و پایداری خروجی آن، از این روش می‌توان در تخمین عمق سطحی‌ترین (کم‌عمق‌ترین) توده زیرسطحی نیز بهره برد. در مورد توده‌های با سطح مقطع ایزومتریک عمق برآوردشده، عمق تا مرکز توده و برای توده‌هایی با گسترش قائم زیاد عمق تا لبه بالایی توده است.

برای تخمین مقدار بهینه پارامتر منظم‌سازی α ، در این مقاله از رفتار توابع هنج یا τ_m و L_p به ازای مقادیر مختلف p استفاده شده است. موقعیت کمینه نسبی تابع هنج c محل انتخاب مقدار بهینه پارامتر α است. انتخاب مقدار بهینه پارامتر α از موقعیت کمینه نسبی تابع هنج

- Mudretsova, E. A., and Veselov, K. A., Ed., 1990, Gravimetry: Nedra, Moscow, 607 pp. [in Russian with English expanded abstract].
- Nabighian, M. N., 1974, Additional comments on the analytic signal of two dimensional magnetic bodies with polygonal cross-section: *Geophysics*, **39**, 85–92.
- Pašteka, R., Richter, F. P., Karcol, R., Brazda, K., and Hajach, M., 2009, Regularized derivatives of potential fields and their role in semi-automated interpretation methods: *Geophysical Prospecting*, **57**(4), 507–516.
- Pašteka, R., Karcol, R., Pašiaková, M., Pánisová, J., Kušírák D., and Béreš J., 2011, Depth estimation of microgravity anomalies sources by means of regularized downward continuation and Euler deconvolution: Extended abstracts from the 73nd EAGE Conference and Exhibition, Vienna, P051, 4 pp.
- Pašteka, R., Richter, F. P., Karcol, R., Brazda, K., and Hajach, M., 2012, Stable downward continuation of potential field data using Tikhonov regularization: *Geophysical Prospecting*, **57**(5), 517–526.
- Parker, R. L., 1977, Understanding Inverse Theory: Annual Review of Earth and Planetary Sciences, **5**, 35–64.
- Peters, L.J, 1949, The direct approach to magnetic interpretation and its practical application: *Geophysics*, **14**, 290–320.
- Pawlowski, R. S., 1995, Preferential continuation for potential-field anomaly enhancement: *Geophysics*, **60**, 390–398.
- Roy, K. K., 2008, Potential Theory in Applied Geophysics: Springer-Verlag, Berlin, Heidelberg, 651 pp.
- Rodi, W. L., and Mackie, R. L., 2001, Nonlinear conjugate gradients algorithm for 2-D magnetotelluric inversion: *Geophysics*, **66**, 174–187.
- Sasaki, Y., 1989, Two-dimensional joint inversion of magnetotelluric and dipole-dipole resistivity data: *Geophysics*, **54**, 254–262.
- Trompat, H., Boschetti F., and Hornby P., 2003, Improved downward continuation of potential field data: *Exploration Geophysics*, **34**(4), 249–256.
- Tikhonov, A. N., Glasko, V. B., Litvinenko, O. K., and Melikhov, V. R., 1968, Analytic continuation of a potential in the direction of disturbing masses by the regularization method: *Izv., Earth Physics*, **12**, 30–48 [in Russian; English translation: 738–747].
- interpretation of gravity data: *Applied Geophysics*, **46**, 161–166.
- Berdichevski, M. N., and Dmitriev, V. I., 2002, Magnetotellurics in the Context of the Theory of Ill-posed Problems: Society of Exploration Geophysicists, Tulsa, 230 pp.
- Blakely, R. J., 1996, Potential Theory in Gravity and Magnetic Applications: Cambridge University Press, 464 pp.
- Braun, J., Thieulot, C., Fullsack, P., et al., 2008, DOUAR: A new three-dimensional creeping flow numerical model for the solution of geological problems: *Physics of the Earth and Planetary Interiors*, **171**, 76–91.
- Cooper, G., 2004, The stable downward continuation of potential field data: *Exploration Geophysics*, **35**, 260–265.
- Cai, J., Grafarend, E. W., and Schaffrin, B., 2004, The A-optimal regularization parameter in uniform Tikhonov–Phillips regularization: Alpha weighted BLE: In F. Sansó (ed.): 5th Hotine–Marussi Symposium on Math. Geodesy, IAG Symposia, **127**, Springer Verlag, Berlin–Heidelberg, pp. 309–324.
- Evjen, H. M., 1936, The place of the vertical gradient in gravitational interpretations: *Geophysics*, **1**, 127–136.
- Fedi, M., and Florio, G., 2002, A stable downward continuation by using the ISVD method: *Geophys. J. Int.*, **151**, 146–156.
- Fedi, M., and Florio, G., 2011, Normalized downward continuation of potential fields within the quasi-harmonic region: *Geophysical Prospecting*, **59**, 1087–1100.
- Glasko, V. B., Litvinenko, O. K., and Melikhov V. R., 1970, Possibilities of regularizing algorithms for continuation of potential functions close to source masses: *Applied Geophysics*, **60**, 142–157.
- Hughes, D. S., 1942, The analytic basis for gravity interpretation: *Geophysics*, **7**, 169–178.
- Hansen, P. C., 2007, Regularization Tools Version 4.0 for Matlab 7.3.: Numerical Algorithms, **46**, 189–194.
- Ku, C., Telford, W., and Lim, S., 1971, The use of linear filtering in gravity problems: *Geophysics*, **36**, 1174–1203.
- Lee, S. K., Kim, H. J., Song, Y., and Lee, C., 2009, MT2DInvMatlab, A program in Matlab and Fortran for two dimensional magnetotelluric inversion: *Computer and Geoscience*, **35**, 1722–1735.

تعریف‌پذیر است. معمولاً مفهوم هنج در مورد بردارها کاربرد گسترده‌تری دارد. برای مثال، تعریف معمول برای هنج یک بردار مشکل از n مؤلفه ($\mathbf{x} = (x_1, x_2, x_3, \dots, x_n)$) همان هنج یا نُرم اقلیدسی یا نُرم L_2 است که در زیر معرفی می‌شود.

هنج L_1 : این هنج با نماد $|\mathbf{x}|_1$ نشان داده می‌شود و برابر مجموع قدر مطلق مؤلفه‌های بردار است.

هنج L_2 : با نماد $|\mathbf{x}|_2$ نشان داده می‌شود و برابر با جذر مجموع مربعات مؤلفه‌های بردار است.

هنج L_3 : با نماد $|\mathbf{x}|_3$ نشان داده می‌شود و برابر با ریشه سوم حاصل جمع توان سوم مؤلفه‌های بردار است.

به طور کلی، رابطه هنج L_p برای برداری با n مؤلفه به صورت $L_p \equiv |\mathbf{x}|_p = \left(\sum_i x_i^p \right)^{1/p}$ به صورت $L_\infty \equiv |\mathbf{x}|_\infty = \max |x_i|$ تعریف می‌شود.

هنج C : در این حالت اختلاف بین مؤلفه‌های بردار به صورت L_∞ دو بدهد محاسبه می‌شود. در این مقاله درواقع هنج C با هنج L_∞ ترکیب شده است. به عبارت دیگر، بعد از محاسبه اختلاف دو پاسخ به دست آمده، بیشینه مقدار آنها به عنوان گزینه نهایی ارائه می‌شود.

Tikhonov, A. N., and Glasko, V. B., 1965. Application of the regularization method to nonlinear problems: Applied Geophysics, 5(3), 463–473.

Tikhonov, A. N., and Arsenin, B. J., 1977, Solutions of Ill-posed Problems: John Wiley & Sons. New York.

Tsuboi, C., and Fuchida, T., 1937, Relations between the gravity values and corresponding subterranean mass distribution: Earth Research Institute of Tokyo Imperial University Bulletin, 15, 639–649.

Zhdanov, M. S., 2002, Geophysical Inverse Theory and Regularization Problems: Elsevier, 609 pp.

Xu, S., Yang, J., Yang, C., Xiao, P., Chen, S., and Guo, Z., 2007, The iteration method for downward continuation of a potential field from a horizontal plane: Geophysical Prospecting, 55, 883–889.

پیوست

مفهوم هنج (نُرم) یک تابع (براون و همکاران، ۲۰۰۸) است که تابع (براون و همکاران، ۲۰۰۸) را به اصطلاح شی ریاضی (کمیتی است که بسته به شرایط مختلف، اندازه، بزرگی، گسترش یا طول آن شی را تشریح می‌کند. مفهوم هنج در مورد اعداد مختلط، متغیرهای گوسی، بردارها، ماتریس‌ها و توابع